

ステッピングモータを  
使用した  
自律形ロボットカーの  
2010 モデル

DENGINEER PRODUCTS

# ロボットカー SM

ロボットカー S M 型は、ソフトウェアの学習用に開発された製品で、プログラミングでその動きを自由に制御することが出来る自律型ロボットカーです。

本機は、前 2 輪に自在キャスタを採用、駆動輪にはステッピングモータ 2 個を使用している四輪車です。電源は 12V のバッテリーで、定電流駆動していますから高トルクで駆動でき、安定した高精度の停止位置を設定できますから、小形部品の搬送用としても最適です。

ベーシックモデルは、ラインセンサを 3 組と、P I C の CPU ボードを搭載しています。



ベーシック モデル \ 178,000.-

## < 特 徴 >

- ・ ステッピングモータ 2 個による後輪駆動方式です。
- ・ 前進、右左折、バックが自由に設定できます。
- ・ ラインセンサを搭載していますので、黒ラインに沿って走行できます。(白ラインも可)
- ・ オプションで「超音波センサ」「3 方向光センサ」などの基板が取り付けられます。
- ・ サンプルプログラムのソースを公開していますので、自由にお使いいただけます。

## < 付 属 品 >

- ・ 充電器、予備バッテリー、取扱説明書

# ロボットカー SM形の仕様

## ■構成と定格

・ センサ	ラインセンサ	3 組
・ C P U	P I C 16F877A	
・ 走行方向	前進、右左折、後退	
・ 車 輪	前輪 キャスタ	2 輪
	後輪 駆動輪	2 輪
・ モータ	ステッピングモータ	2 個
・ 電 源	1 2 V バッテリ	1 個
・ 寸 法	約 22 ( W ) × 16 ( H ) × 26 ( D ) c m	
・ 重 量	約 3 . 5 K g	



## ■オプション

### ・超音波センサ ボード \ 36,000.-

- ・ 1 組の送受信センサで前方の障害物を検出し、その距離を測定することができます。  
障害物を避けての走行、相手との距離を一定に保ちながら走行するなどの応用が考えられます。

### ・光センサ ボード \ 12,000.-

- ・ 前向き of 3 個のフォトトランジスタで構成されており、前方の光源に向かって走行します。

### ・ L A N 駆動 ボード \ 77,000.-

- ・ ロボットカー本体をパソコンのキーボードでリモコンができます。  
設定済ノートパソコンが付属しています。

### ・ L A N 駆動 ボード、L A N カメラ付 \ 126,000.-

- ・ L A N カメラを搭載、画像の受信設定済のノートパソコンが付属しています。

●製品改良のため、外観・仕様などは、予告なしに変更することがあります。

(株)デンコニア製品総代理店

(有) デンパン

〒181-0012 東京都三鷹市上連雀 1-12-17

TEL 0422-37-9550 FAX 0422-37-1150

URL <http://den.la> E-mail [dencom@den.la](mailto:dencom@den.la)

CAT.No. RCSM-123(012)